

① . porte - satellite 4 et satellite 2

↑ tourne autour d'un axe qui n'est pas fixe → réducteur épicycloïdal

. réducteur épi d'entrée 1 et de sortie 4

⇒ on conserve 1 comme entrée du train simple ou du porte - satellite ⇒ la sortie de ce train est 3 (dernière roue du réducteur).

$$\tau_{b} = \frac{\omega_{3/4}}{\omega_{1/4}} = (-1)^1 \frac{z_1}{z_2} \frac{z_2}{z_3} \quad \tau_{b} = -\frac{z_1}{z_3}$$

② $k = \frac{\omega_{4/10}}{\omega_{1/10}}$

• On écrit la composition des vitesses à partir de $\tau_b = \frac{\omega_{3/4}}{\omega_{1/4}}$ pour

faire apparaître les vitesses par rapport au bâti :

$$\tau_b = \frac{\omega_{3/10} + \omega_{0/4}}{\omega_{1/10} + \omega_{0/4}} \quad \text{or } \left\{ \begin{array}{l} 3 \text{ est lié à } 0 \rightarrow \omega_{3/10} = 0 \\ \omega_{0/4} = -\omega_{4/10} \end{array} \right.$$

$$\tau_b = \frac{-\omega_{4/10}}{\omega_{1/10} - \omega_{4/10}}$$

• On supprime le dénominateur : $\tau_b (\omega_{1/10} - \omega_{4/10}) = -\omega_{4/10}$

• On rassemble les vitesses : $\omega_{4/10} - \tau_b \omega_{4/10} = -\tau_b \omega_{1/10}$

$$(1 - \tau_b) \omega_{4/10} = -\tau_b \omega_{1/10}$$

• on en déduit $k = \frac{\omega_{4/10}}{\omega_{1/10}} = \frac{-\tau_b}{1 - \tau_b} \quad k = \frac{\tau_b}{\tau_b - 1}$

Comme $\tau_b = -\frac{z_1}{z_4} \Rightarrow k = \frac{-z_1/z_3}{-z_1/z_3 - 1} \left. \begin{array}{l} \times z_3 \\ \times z_3 \end{array} \right\} \text{pour supprimer les dénominateurs}$

$$k = \frac{z_1}{z_1 + z_3}$$

③ $k = \frac{z_1}{z_1 + z_3} \Leftrightarrow k z_1 + k z_3 = z_1 \Leftrightarrow k z_3 = (1 - k) z_1$

$$z_3 = \frac{1 - k}{k} z_1$$

Or $k = \frac{N_4}{N_1} \quad k = \frac{350}{1400} = 0,25$

d'où $z_3 = \frac{1 - 0,25}{0,25} \cdot 19$

$$z_3 = 57 \text{ dents}$$

④ z_2 et z_1 ont même module puisqu'ils engrainent

z_2 et z_3

Finalement, on obtient que toutes les roues z_1, z_2 et z_3

ont même module.

$$D = m z \text{ donc } R = \frac{m z}{2}$$

Entraxe $z_1 - z_2$: $e_{1-2} = R_1 + R_2 = \frac{m}{2} (z_1 + z_2)$

Entraxe $z_3 - z_2$: $e_{3-2} = R_3 - R_2 = \frac{m}{2} (z_3 - z_2)$

Comme 1 et 3 ont même axe alors $e_{1-2} = e_{3-2}$

$$\Leftrightarrow \frac{m}{2} (z_1 + z_2) = \frac{m}{2} (z_3 - z_2)$$

Finalement $z_2 = z_3 - z_1 \Leftrightarrow z_2 = \frac{z_3 - z_1}{2} \quad z_2 = \frac{57 - 19}{2}$

$$z_2 = 19 \text{ dents}$$

On observe sur la perspective des roues dentées que cela

correspond à ce que l'on peut observer : $z_2 = z_1$ car

les diamètres des roues dentées 1 et 2 semblent effectivement

similaires.